

1、计算  $\int_{-\infty}^{+\infty} [\delta(t+\pi) + \delta(t-\pi)] \sin t \, dt =$  ( )

A、0

B、1

C、2

D、-1

2、已知  $x(t)$  的傅立叶变换为  $X(j\omega)$ ，则  $x(2t-5)$  的傅立叶变换为 ( )

A、 $\frac{1}{2} X(j\frac{\omega}{2}) e^{-j5\omega}$

B、 $\frac{1}{2} X(j\frac{\omega}{2}) e^{-j\frac{5}{2}\omega}$

C、 $2X(j\frac{\omega}{2}) e^{-j5\omega}$

D、 $2X(j\frac{\omega}{2}) e^{-j\frac{5}{2}\omega}$

3、连续周期信号频谱特点是 ( )

A、连续周期

B、连续非周期

C、离散周期

D、离散非周期

4、信号  $\delta(t)$  的拉普拉斯变换的收敛域为 ( )

A、 $\operatorname{Re}(s) > 0$

B、 $\operatorname{Re}(s) < 0$

C、全s平面

D、不存在

5、已知连续LTI系统的系统函数  $H(s) = \frac{s+2}{s^2+4s+3}$ ,  $\text{Re}(s) > -1$ , 则系统为 ( )

A、因果, 稳定

B、因果, 不稳定

C、非因果, 稳定

D、非因果, 不稳定

6、卷积  $\delta(t) * f(t) * \delta(t)$  的结果为 ( )

A、 $f(0)\delta(t)$

B、 $f(0)\delta^2(t)$

C、 $f(t)$

D、 $f^2(t)$

7、已知系统的输入输出关系为  $y(t) = tx(t)$ ,  $x(t)$  是输入,  $y(t)$  是输出, 则系统为 ( )

A、线性时不变

B、非线性时不变

C、线性时变

D、非线性时变

8、无失真传输系统的条件为 ( )

A、幅度响应等于常数

B、相位响应是通过原点的直线

C、幅度响应等于常数, 相位响应是通过原点的直线

D、幅度响应是通过原点的直线, 相位响应等于常数

9、连续信号  $x(t)$  占有的频带为  $0 \sim 10\text{kHz}$ , 均匀采样后, 为保证能够恢复原信号, 则采样周期(抽样间隔)不得超过 ( )

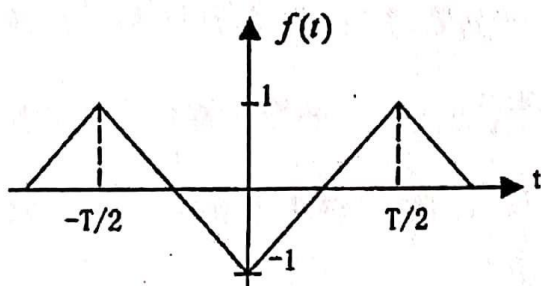
A、 $10^{-4}\text{s}$

B、 $2 \times 10^{-4}\text{s}$

C、 $0.5 \times 10^{-4}\text{s}$

D、 $4 \times 10^{-4}\text{s}$

10、如下图所示周期信号  $f(t)$  包含的频率分量为 ( )



A、余弦项，无直流

B、余弦项，有直流

C、正弦项，无直流

D、正弦项，有直流

11、理想低通滤波器的频率响应为  $H(j\omega) = \begin{cases} 0, & |\omega| \leq 150\pi \\ 2, & |\omega| > 150\pi \end{cases}$ ，若输入信号为

( )

$x(t) = 10\cos(100\pi t) + 5\cos(200\pi t)$ ，则输出信号  $y(t) =$

A、 $10\cos(100\pi t)$

B、 $5\cos(200\pi t)$

C、 $20\cos(100\pi t)$

D、 $10\cos(200\pi t)$

12、复数  $\sqrt{2}e^{-j\frac{\pi}{4}}$  的直角坐标表达式为

( )

A、 $1-j$

B、 $1+j$

C、 $2-2j$

D、 $2+2j$